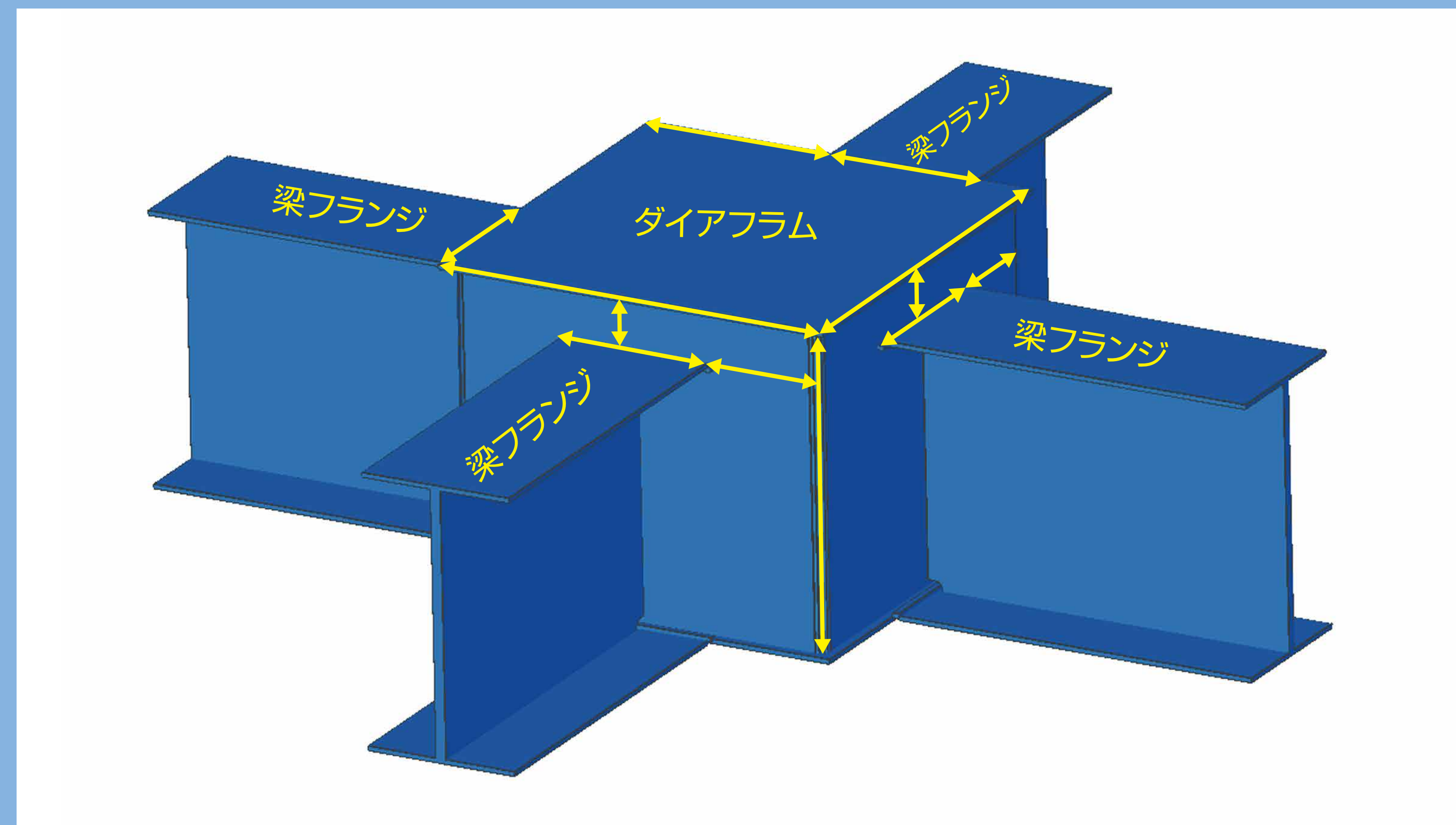
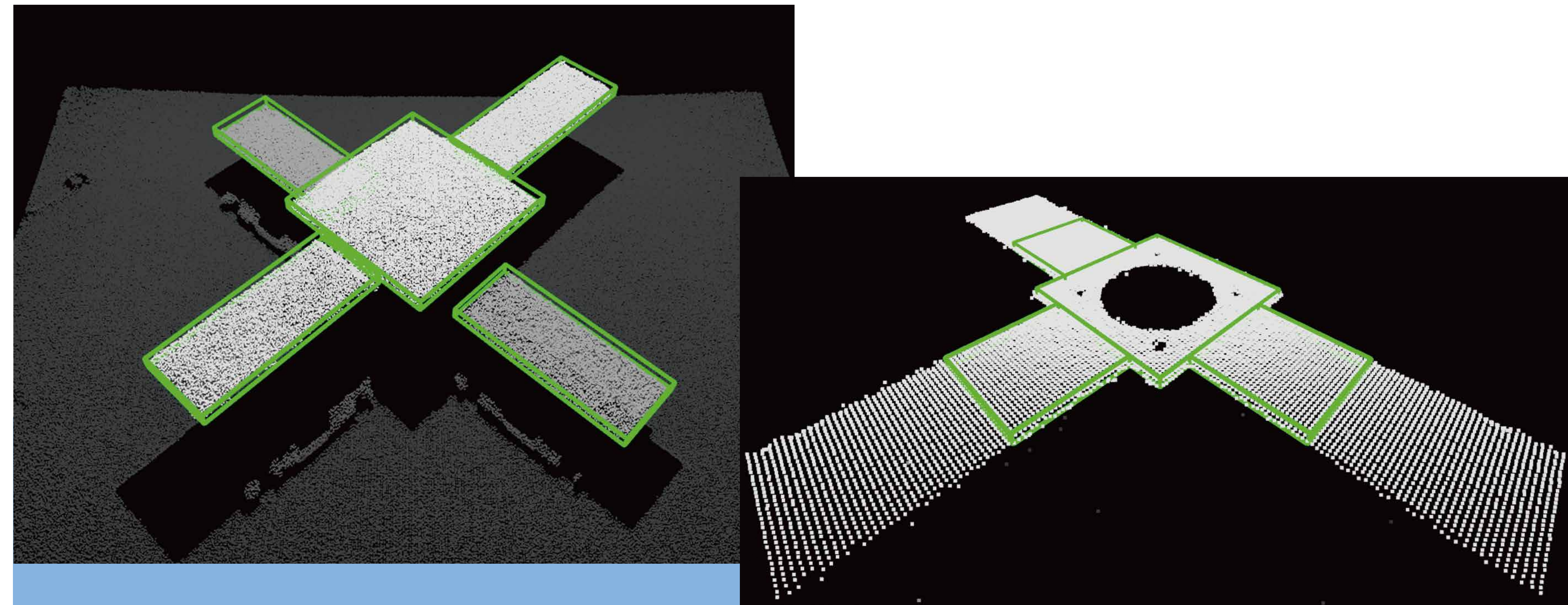


鉄骨反転仕口・コア兼用溶接ロボットシステム向け鉄骨ワーク自動寸法計測システム

Automatic Measurement Software for Structural Steel Used in a Reversible Joint and Core Welding Robot System

3Dカメラを使用しワークを撮影し仕口ワークの寸法や形状の自動計測と自動入力を実現。ワーク寸法の自動計測により、計測時間の削減・寸法入力ミスを防止。ロボット生産準備時間の短縮による生産能率の向上と、入力ミスによる機器破損を防止。

3D camera-based measurement automatically captures workpiece dimensions and geometry. Less measuring time. Fewer input errors. Faster changeovers, higher productivity, and reduced risk of equipment damage.



自動計測可能な寸法

- 3Dカメラを使用しワーク寸法を自動計測
- 鉄骨ソフトの大部分の項目で自動入力を実現
- 板厚やスカラップサイズなどの細かな情報のみで溶接開始可能

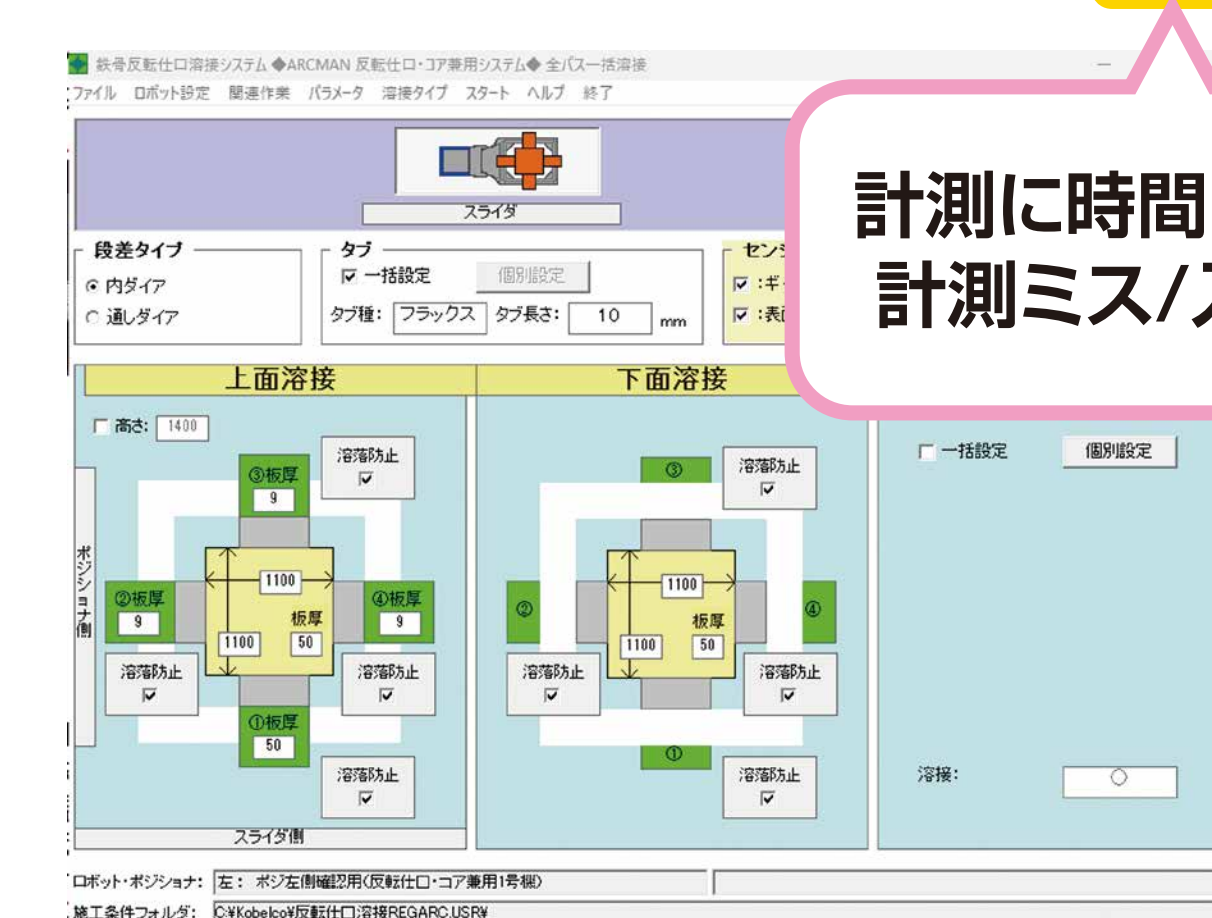
溶接ロボットシステムを使用した鉄骨ワーク生産の流れ

ステップ1. ワークの搭載



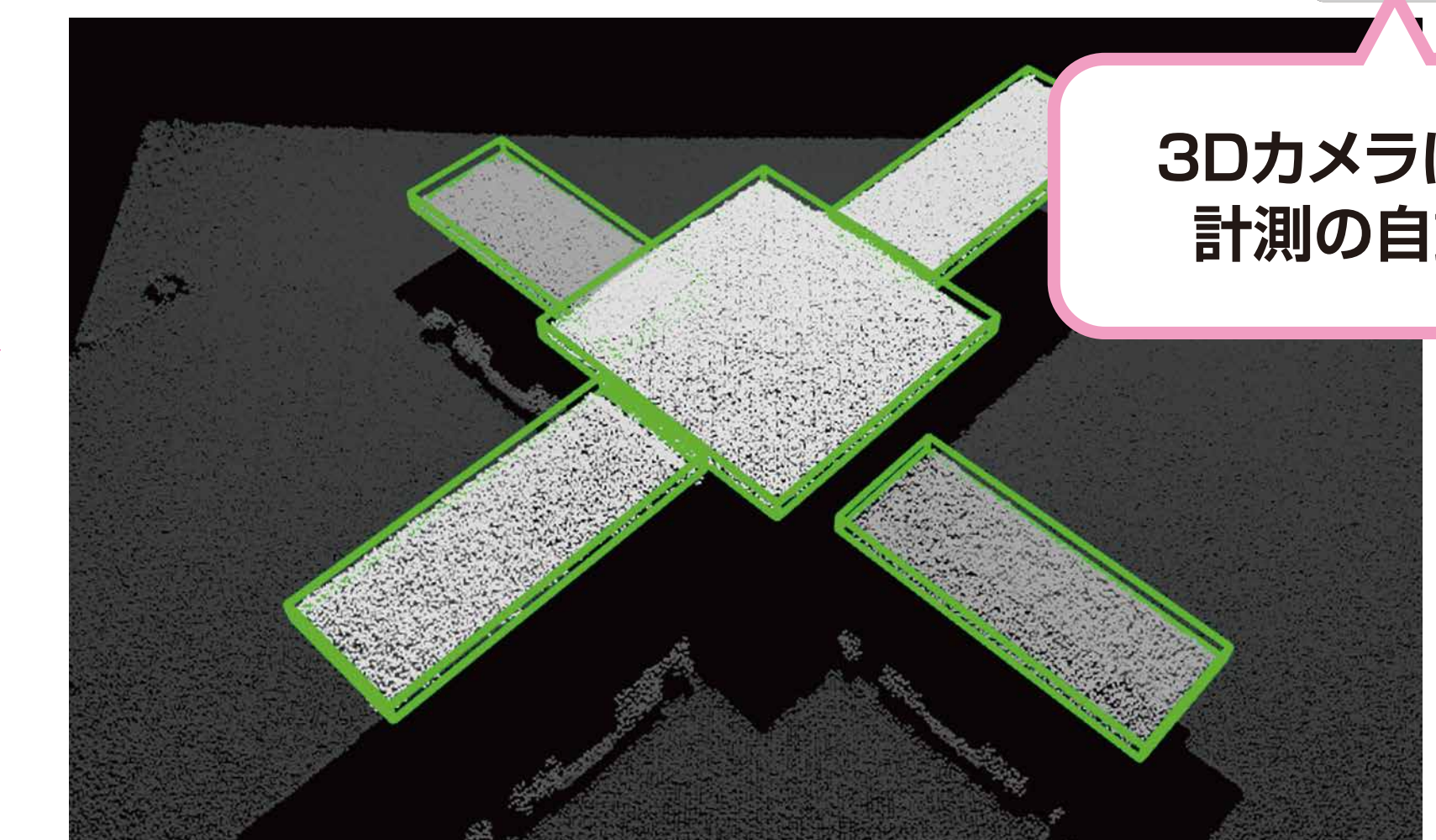
従来の鉄骨システム

ステップ2. 寸法入力



鉄骨ワーク自動寸法計測システム

ステップ2. 寸法計測と自動入力



ステップ3. 溶接実施

